위치	오류유형	수정 전	수정 후
3권 44p 번호 : 05	해설	$A=\begin{pmatrix}1&1\\0&1\end{pmatrix}$, $P=\begin{pmatrix}1&2\\0&-1\end{pmatrix}$이므로 $P^{-1}=\frac{1}{-1}\begin{pmatrix}-1&0\\2&1\end{pmatrix}\begin{pmatrix}1&0\\-2&-1\end{pmatrix}$ 케일리 헤밀턴 정리에 의하면 임의의 2×2 정사각행렬 $A=\begin{pmatrix}a&b\\c&d\end{pmatrix}$는 등식 $A^2-(a+d)A+(ad-bc)E=O$를 만족한다. 단, $E=\begin{pmatrix}1&0\\0&1\end{pmatrix}$, $O=\begin{pmatrix}0&0\\0&0\end{pmatrix}$ 이를 적용하면 $A^2-(1+1)A+\{(1\times1)-(1\times0)\}E=O$ $A^2-2A+E=O$ $A^2=2A-E$ $A^3=A\cdot A^2=A(2A-E)=2A^2-A=2(2A-E)-A=3A-2E$ $A^4=A\cdot A^3=A(3A-2E)=3A^2-2A=3(2A-E)-2A=4A-3E$ $\therefore\ A^n=nA-(n-1)E$ $\therefore\ A^{2017}=2017A-2016E=\begin{pmatrix}2017&2017\\0&2017\end{pmatrix}-\begin{pmatrix}2016&0\\0&2016\end{pmatrix}=\begin{pmatrix}1&2017\\0&1\end{pmatrix}$ $\therefore\ (P^{-1}AP)^{2017}=P^{-1}A^{2017}P=\begin{pmatrix}1&0\\-2&-1\end{pmatrix}\begin{pmatrix}1&2017\\0&1\end{pmatrix}\begin{pmatrix}1&2\\0&-1\end{pmatrix}\begin{pmatrix}1&-2017\\0&1\end{pmatrix}$ $\therefore\ a+b+c+d=1+(-2017)+0+1=-2015$	$A=\begin{pmatrix}1&1\\0&1\end{pmatrix}$, $P=\begin{pmatrix}1&2\\0&-1\end{pmatrix}$이므로 $P^{-1}=\frac{1}{-1}\begin{pmatrix}-1&0\\2&1\end{pmatrix}=\begin{pmatrix}1&0\\-2&-1\end{pmatrix}$ 케일리 헤밀턴 정리에 의하면 임의의 2×2 정사각행렬 $A=\begin{pmatrix}a&b\\c&d\end{pmatrix}$는 등식 $A^2-(a+d)A+(ad-bc)E=O$를 만족한다. 단, $E=\begin{pmatrix}1&0\\0&1\end{pmatrix}$, $O=\begin{pmatrix}0&0\\0&0\end{pmatrix}$ 이를 적용하면 $A^2-(1+1)A+\{(1\times1)-(1\times0)\}E=O$ $A^2-2A+E=O$ $A^2=2A-E$ $A^3=A\cdot A^2=A(2A-E)=2A^2-A=2(2A-E)-A=3A-2E$ $A^4=A\cdot A^3=A(3A-2E)=3A^2-2A=3(2A-E)-2A=4A-3E$ $\therefore\ A^n=nA-(n-1)E$ $\therefore\ A^{2017}=2017A-2016E=\begin{pmatrix}2017&2017\\0&2017\end{pmatrix}-\begin{pmatrix}2016&0\\0&2016\end{pmatrix}=\begin{pmatrix}1&2017\\0&1\end{pmatrix}$ $\therefore\ (P^{-1}AP)^{2017}=P^{-1}A^{2017}P=\begin{pmatrix}1&0\\-2&-1\end{pmatrix}\begin{pmatrix}1&2017\\0&1\end{pmatrix}\begin{pmatrix}1&2\\0&-1\end{pmatrix}=\begin{pmatrix}1&-2017\\0&1\end{pmatrix}$ $\therefore\ a+b+c+d=1+(-2017)+0+1=-2015$
3권 104p 18줄 ② 누감확정연금	개념,공식-설명	㉠ $(Da)_{\overline{n}\vert}=nv+(n-1)v^2+\cdots+v^n=\frac{i-a_{\overline{n}\vert}}{i}$	㉠ $(Da)_{\overline{n}\vert}=nv+(n-1)v^2+\cdots+v^n=\frac{n-a_{\overline{n}\vert}}{i}$
3권 105p 7줄 ① 연속확정연금	개념,공식-설명	① 연속확정연금 현가 $\bar{a}_{\overline{n}\vert}=\lim_{m\to\infty}a^{(m)}_{\overline{n}\vert}=\int_0^n v^t dt=\left[\frac{v^t}{\ln v}\right]_0^n=\frac{1-v}{\delta}$	① 연속확정연금 현가 $\bar{a}_{\overline{n}\vert}=\lim_{m\to\infty}a^{(m)}_{\overline{n}\vert}=\int_0^n v^t dt=\left[\frac{v^t}{\ln v}\right]_0^n=\frac{1-v^n}{\delta}$
110p 15줄 ② 생존율	개념,공식-설명	$\frac{d}{dt}({}_tp_x)=-{}_tp_x\cdot\mu_{x+t}$, $\frac{d}{dt}({}_tp_x)=\frac{d}{dx}\left[e^{-\int_0^t\mu_{x+s}ds}\right]={}_tp_x(\mu_x-\mu_{x+t})$	$\frac{d}{dt}({}_tp_x)=-{}_tp_x\cdot\mu_{x+t}$, $\frac{d}{dx}({}_tp_x)=\frac{d}{dx}\left[e^{-\int_0^t\mu_{x+s}ds}\right]={}_tp_x(\mu_x-\mu_{x+t})$
3권 134~134p 번호 : 07	문제-본문	생존함수가 $s(x)=1-\frac{x}{\omega}\,(0\le x\le\omega)$이고 $e_{30}=40$일 때, ${}_{20\vert}e_{60}$을 구하시오.	생존함수가 $s(x)=1-\frac{x}{\omega}\,(0\le x\le\omega)$이고 $\mathring{e}_{30}=40$일 때, ${}_{20\vert}\mathring{e}_{60}$을 구하시오.
1권 136p 4. 예비허가(법 제7조)	개념,공식-설명	(2) 2개월 내 심사 및 통지 예비허가 신청을 받은 금융위원회는 2개월 이내(예비허가는 1개월)에 심사하여 예비허가 여부를 통지하여야 한다. 다만, 총리령으로 정하는 바에 따라 그 기간을 연장할 수 있다.	(2) 2개월 내 심사 및 통지 예비허가 신청을 받은 금융위원회는 2개월 이내(예비허가를 받은 본허가는 1개월)에 심사하여 예비허가 여부를 통지하여야 한다. 다만, 총리령으로 정하는 바에 따라 그 기간을 연장할 수 있다.

도서의 오류로 학습에 불편드린 점 진심으로 사과드립니다.
더 나은 도서를 만들기 위해 노력하는 시대교육그룹이 되겠습니다.